

Оглавление

Предисловие	3
Введение	4
Глава первая. Основные положения	7
1.1. Электрическая машина как объект регулирования	7
1.2. Непосредственный преобразователь частоты как элемент системы электропривода	33
1.3. Общие принципы построения систем подчиненного регулирования	59
Глава вторая. Электропривод по системе непосредственный преобразователь частоты — синхронный двигатель	74
2.1. Рациональные законы связанного управления синхронным двигателем	74
2.2. Регулирование момента	83
2.3. Система регулирования скорости синхронного двигателя при $\Psi_m = \text{const}$	96
2.4. Система регулирования скорости синхронного двигателя при управлении с переменной структурой	99
2.5. Частотно-токовая система регулирования скорости	103
Глава третья. Электропривод по системе непосредственный преобразователь частоты — короткозамкнутый асинхронный двигатель	109
3.1. Рациональные законы связанного управления асинхронным двигателем	109
3.2. Регулирование момента	115
3.3. Система регулирования скорости двигателя	125
3.4. Система регулирования скорости двигателя при управлении с переменной структурой	129
3.5. Частотно-токовая система регулирования скорости	130
Глава четвертая. Электропривод по схеме машина двойного питания	137
4.1. Общие замечания	137
4.2. Рациональные законы связанного управления асинхронным двигателем	139
4.3. Регулирование момента	144
4.4. Система регулирования скорости двигателя	153
4.5. Система регулирования реактивной мощности и скорости	156
Глава пятая. Унифицированная блочная система регуляторов УБСР-АИ	161
5.1. Номенклатура типовых средств управления и их характеристики	161
5.2. Специализированные функциональные устройства для электроприводов переменного тока	223
5.3. Электромеханический датчик положения ротора	250
Список литературы	252

**СИСТЕМЫ
ПОДЧИНЕННОГО
РЕГУЛИРОВАНИЯ
ЭЛЕКТРОПРИВОДОВ
ПЕРЕМЕННОГО ТОКА
С ВЕНТИЛЬНЫМИ
ПРЕОБРАЗОВАТЕЛЯМИ**

ЭНЕРГОАТОМИЗДАТ
