

Тип	Рабочий зазор, мм	Основная погрешность, мм	Дифференциальный сигнал, Гц/мм	Напряжение питания, В	Высота сигнала, В, либо аппарат	Размеры, мм	
						Датчика	переключающей пластины (минимальные)
БСП-2; БРП	4	$\pm 0,5$	5	-24	-24 В, 160 Ом	94×40×46	80×15×3
ДПУ-40 ДПУ2-40	40	$\pm 1,0$	50 20	—	Магнитоуправляемый контакт (МК); $I_{откл} = 1$ А; ~ 220 В	190×100×70 80×100×34; 110×80×30	150×60×2,5
ДПУ1-100 ДПУ2-100	100		100 30	—		202×195×145 144×135×45; 140×80×30	150×60×2,5
ДПЭ-101ПВ	30	$\pm 3,0$	Нет сведений	—	МК; $I_{откл} = 0,12$ А (~ 110 В) или 0,055 А (-110 В)	80×125×76	40×80×2
ВСТ-1; ВСТ-2; ВСТ-3	4,5	$\pm 0,07$	8	—	МК; $I_{откл} = 1$ А (~ 220 В) или 0,2 А (-110 В)	70×38×31	57×30×2
ВКБ21-18	0,15	$\pm (0,06 \div 0,15)$	0,4	-12	-12 В	62×34×24	36×10×10
ВБИ2	0,12	$\pm 2,5 \cdot 10^{-3}$	0,6	-12	-12 В; РПУ-0; 160 мА	100×24×85	50×24×5

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Ключев В. И. Выбор электродвигателей для производственных механизмов. — 3-е изд. — М.: Энергия, 1974. — 96 с.
2. Марголин Ш. М. Дифференциальный электропривод. — М.: Энергия, 1975. — 168 с.
3. Петров Л. П. Управление пуском и торможением асинхронных двигателей. — М.: Энергоиздат, 1981. — 184 с.
4. Петров Л. П., Подзолов Р. Г., Буштян Л. В. Автоматическое управление торможением станочных электроприводов. — М.: Машиностроение, 1978. — 135 с.
5. Сиротин А. А. Автоматическое управление электроприводами. — М.: Госэнергоиздат, 1959. — 532 с.
6. Зусман В. Г., Мейстель А. М., Херсонский Ю. И. Автоматизация позиционных электроприводов. — М.: Энергия, 1970. — 120 с.
7. Вешеневский С. Н. Характеристики двигателей в электроприводе. — 6-е изд. — М.: Энергия, 1977. — 432 с.
8. Масандилов Л. Б., Москаленко В. В. Регулирование частоты вращения асинхронных двигателей. — 2-е изд. — М.: Энергия, 1978. — 96 с.
9. Герасимьяк Р. П. Тиристорный электропривод для кранов. — М.: Энергия, 1978. — 112 с.

СОДЕРЖАНИЕ

Предисловие	3
1. Способы повышения точности остановки электропривода	5
2. Эффективные методы торможения асинхронных двигателей	16
3. Способы получения пониженной частоты вращения асинхронных двигателей	31
4. Точная остановка электроприводов постоянного тока	61
5. Командоаппараты и конечные выключатели. Погрешности срабатывания аппаратов	64
6. Бесконтактные датчики положения механизмов и командоаппараты	73
7. Выбор мест установки датчиков, формы и длины переключающих элементов	87
8. Примеры схем автоматического управления процессами торможения и точной остановки электроприводов	92
Приложения	98
Список литературы	3-я стр. обл.